

I / Introduction:

On appelle équation non linéaire toute équation du type

$$f(x) = 0$$

où $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est une fonction non linéaire.

par exemple: $e^{\sin x} - 2\cos \pi x = 0.$

$$3x^5 + 4x^3 - 2x^2 + 3 = 0.$$

• tout réel α vérifiant $f(\alpha) = 0$ est appelé racine de l'équation $f(x) = 0.$

Remarques

• Soit l'équation non linéaire: $f(x) = e^x + x^2 - 4x + 5 = 0.$

On remarquera que: $f(x) = e^x + (x-2)^2 + 1 \geq 1.$

avant d'entamer toute procédure de résolution il est recommandé de s'assurer que l'équation $f(x) = 0$ possède bien des

solutions:

• Si l'équation $f(x) = 0$ possède plusieurs racines, il est recommandé de les séparer i.e trouver un intervalle $[a, b]$ qui ne contient qu'une seule racine α . dans ce cas α est dite séparée ou isolée cela peut se faire graphiquement.

II/ Méthodes itératives:

Soit à résoudre l'équation non linéaire

$$f(x) = 0 \quad (E)$$

ie trouver x^* tel que $f(x^*) = 0$.

1. Définition: Une méthode itérative pour la résolution de (E)

consiste à construire une suite (récurrente) $(x_k)_k$ de

valeur initiale x_0 telle que: $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = x^*$ ($f(x^*) = 0$).

2. Ordre (vitesse) de convergence:

Soit $(x_k)_k$ une suite telle que $\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = x^*$.

- La convergence sera dite linéaire s'il existe une constante p telle que $0 < |p| < 1$ et $\lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{x_{k+1} - x^*}{x_k - x^*} = p$
- La convergence sera dite superlinéaire si $\lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{x_{k+1} - x^*}{x_k - x^*} = 0$.
- La convergence sera dite d'ordre $p > 1$ s'il existe $c > 0$

tel que $\lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{|x_{k+1} - x^*|}{|x_k - x^*|^p} = c$.

(si $p = 2$ la convergence est dite quadratique

si $p = 3$ — " — " — cubique)

Exemple: Soit la suite $(x_k)_k$ de terme général: $x_k = 1 + 2^{2-k}$

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} x_k = 1 = x^*$$

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{x_{k+1} - x^*}{x_k - x^*} = \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{2^{2-(k+1)}}{2^{2-k}} = \frac{1}{2} = p \quad (\text{convergence linéaire}).$$

3. Méthode de Dichotomie (bisection).

• Rappel:

Théorème des valeurs intermédiaires:

Soit $f: [a, b] \longrightarrow \mathbb{R}$ une fonction continue, telle que $f(a) \cdot f(b) < 0$ alors il existe au moins $x^* \in]a, b[$ tel que $f(x^*) = 0$.

Remarque: Si de plus f est strictement monotone alors x^* est unique.

Dichotomie: On cherche à résoudre $f(x) = 0$.

Supposons que f est continue sur $[a, b]$ et que $f(a) \cdot f(b) < 0$ donc (par le thm de V.I.) $\exists x^* \in]a, b[$ t.q $f(x^*) = 0$.

On pose $a = a_0, b = b_0, [a, b] = [a_0, b_0] = I_0$.

On divise l'intervalle $[a_0, b_0]$ en deux, et on construit l'intervalle

$I_1 = [a_1, b_1]$ comme suit:

Pour $x_0 = \frac{a_0 + b_0}{2}$ (milieu de $[a_0, b_0]$) on fait le test suivant

si $f(a_0) \cdot f(x_0) < 0$ alors $[a_0, x_0] = [a_1, b_1] = I_1$

sinon $[x_0, b_0] = [a_1, b_1] = \bar{I}_1$

on réitère ce procédé pour obtenir

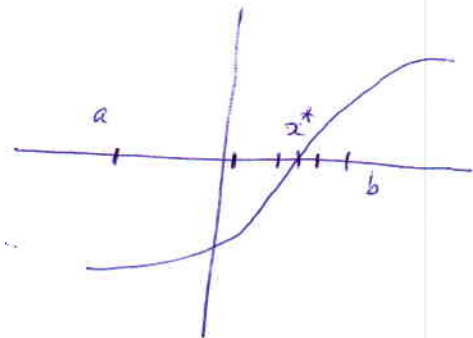
une suite d'intervalles $I_k = [a_k, b_k], k = 1, 2, \dots$

$$x_k = \frac{a_k + b_k}{2}$$

si $f(a_k) \cdot f(x_k) < 0$ $[a_k, x_k] = [a_{k+1}, b_{k+1}] = I_{k+1}$

sinon $[x_k, b_k] = [a_{k+1}, b_{k+1}] = \bar{I}_{k+1}$

et on prend x_k comme approximation de x^*



Exemple: Soit à résoudre l'équation:

$$f(x) = xe^x - 1 = 0.$$

- 1/ Calculer $f(0)$ et $f(1)$.
- 2/ Donner en utilisant la méthode de Dichotomie une approximation de la solution x^* .

Solution:

1/ $f(0) = -1$ et $f(1) = 1,718281828$.

- 2/ f est continue sur $[0, 1]$ strictement croissante, et comme $f(0) \cdot f(1) < 0$ l'équation $f(x) = 0$ possède une solution unique dans $[0, 1]$.

Appliquons la méthode de Dichotomie:

$$[a_0, b_0] = [0, 1] \rightarrow x_0 = \frac{0+1}{2} = 0,5, \quad f(x_0) = f(0,5) = -0,175639364$$

$$[a_1, b_1] = [0,5, 1] \rightarrow x_1 = \frac{0,5+1}{2} = 0,75, \quad f(x_1) = f(0,75) = 0,587750012$$

$$[a_2, b_2] = [0,5, 0,75] \rightarrow x_2 = \frac{0,5+0,75}{2} = 0,625, \quad f(x_2) = f(0,625) = 0,167653723$$

$$[a_3, b_3] = [0,5, 0,625] \rightarrow x_3 = \frac{0,5+0,625}{2} = 0,5625, \quad f(x_3) = f(0,5625) = -0,012781755$$

$$[a_4, b_4] = [0,5625, 0,625] \rightarrow x_4 = 0,59375$$

\vdots

$$[a_{12}, b_{12}] = \quad \quad \quad x_{12} = 0,567260741 \quad f(x_{12}) = 0,000324573$$

$x^* \approx 0,567260741$ est une approximation de x^* .

→ Convergence de la méthode de Dichotomie:

la méthode de Dichotomie génère une suite d'intervalles $I_k = [a_k, b_k]$

telle que:

$$a_0 \leq a_1 \leq a_2 \leq \dots \leq a_k \leq \dots \leq b_0$$

$$b_0 \geq b_1 \geq b_2 \geq \dots \geq b_k \geq \dots \geq a_0$$

donc $(a_k)_k$ est une suite croissante majorée donc convergente

$(b_k)_k$ est une suite décroissante minorée donc convergente

de plus

$$b_k - a_k = \frac{1}{2} (b_{k-1} - a_{k-1}) \quad \forall k \geq 1$$

$$b_k - a_k = \frac{1}{2^k} (b_0 - a_0) \Rightarrow \lim_{k \rightarrow +\infty} (b_k - a_k) = 0$$

$(a_k)_k$ et $(b_k)_k$ sont adjacentes elles convergent vers la même limite l

$$l = \lim_{k \rightarrow +\infty} a_k = \lim_{k \rightarrow +\infty} b_k$$

On sait que

$$f(a_k) \cdot f(b_k) < 0$$

par passage à la limite $f(l)^2 \leq 0 \Rightarrow f(l) = 0$

$l = x^*$ donc $(a_k)_k$ et $(b_k)_k$ convergent vers la solution x^*

de l'équation $f(x^*) = 0$.

Si l'on pose $x_k = \frac{a_k + b_k}{2}$ nous avons:

$$|x^* - x_k| \leq \frac{1}{2} (b_k - a_k) = \frac{1}{2^{k+1}} (b_0 - a_0) = \frac{1}{2^{k+1}} (b - a)$$

Conclusion: Si f est continue sur $[a, b]$ telle que $f(a) \cdot f(b) < 0$, alors

l'algorithme de bisection converge vers la solution x^* ($f(x^*) = 0$)

et à la $k^{\text{ième}}$ itération nous l'estimation de l'erreur absolue.

$$e_k = |x_k - x^*| \leq \frac{1}{2^{k+1}} (b - a)$$

4. Méthode des approximations successives (point fixe).

Rappel: Soit $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ une application continue. On dit que $x^* \in \mathbb{R}$ est un point fixe de g si $g(x^*) = x^*$.

On cherche à résoudre l'équation $f(x) = 0$; si on arrive à écrire f sous la forme: $f(x) = g(x) - x$ (ou $f(x) = x - g(x)$) chercher les racines les zéros de f revient à chercher les points fixes de g .

Théorème: Soit $g: [a, b] \rightarrow [a, b]$ une fonction contractante i.e.

$\exists L, 0 \leq L < 1$ tel que:

$$\forall x, y \in [a, b] \quad |g(y) - g(x)| \leq L|y - x|.$$

alors g admet un point fixe unique $x^* \in [a, b]$.

De plus pour tout point $x_0 \in [a, b]$ la suite $(x_k)_k$ définie par

$$x_{k+1} = g(x_k) \text{ converge vers } x^*.$$

• Remarques:

• Une application contractante est continue. (exercice).

• Si g est contractante et dérivable alors $|g(y) - g(x)| \leq L|y - x|$

i.e. $\frac{|g(y) - g(x)|}{|y - x|} \leq L$ par passage à la limite quand $y \rightarrow x$

$$|g'(x)| \leq L < 1.$$

Preuve du Théorème du point fixe:

hypothèses $g: [a,b] \rightarrow [a,b]$ contractante

$$\exists L < 1, \forall y, x \quad |g(y) - g(x)| \leq L |y - x|.$$

—

Soit la suite $(x_k)_k$ définie par $x_{k+1} = g(x_k)$ et $x_0 \in [a,b]$
nous allons montrer que $(x_k)_k$ est de Cauchy.

$$|x_{k+1} - x_k| = |g(x_k) - g(x_{k-1})| \leq L |x_k - x_{k-1}|$$

$$\text{Donc } |x_{k+1} - x_k| \leq L |x_k - x_{k-1}| \leq L^2 |x_{k-1} - x_{k-2}| \leq \dots \leq L^k |x_1 - x_0|$$

$$\text{Soit } n > k \text{ on a } x_n - x_k = (x_n - x_{n-1}) + (x_{n-1} - x_{n-2}) + \dots + (x_{k+1} - x_k)$$

$$\begin{aligned} \text{nous obtenons ainsi: } |x_n - x_k| &\leq |x_n - x_{n-1}| + |x_{n-1} - x_{n-2}| + \dots + |x_{k+1} - x_k| \\ &\leq (L^{n-1} + L^{n-2} + \dots + L^k) |x_1 - x_0| \\ &\leq L^k (1 + L + L^2 + \dots + L^{n-1-k}) |x_1 - x_0| \\ &\leq L^k \frac{1 - L^{n-k}}{1 - L} |x_1 - x_0| \\ &\leq \frac{L^k}{1 - L} |x_1 - x_0| \end{aligned}$$

Donc $(x_k)_k$ est de Cauchy, elle est donc convergente dans \mathbb{R}

or $x_{k+1} = g(x_k)$ lorsque $k \rightarrow +\infty$ nous avons $g(x^*) = x^*$
(gest cont)

donc $(x_k)_k$ converge vers le point fixe x^* .

de plus x^* est unique, en effet supposons qu'il existe un autre point fixe y^* avec $x^* \neq y^*$ alors

$$0 < |y^* - x^*| = |g(y^*) - g(x^*)| \leq L |y^* - x^*| < |y^* - x^*| \quad (L < 1)$$

contradiction - donc $y^* = x^*$

Exemple: Résoudre par la méthode des approximations successives

l'équation: $f(x) = xe^x - 1 = 0$ sur $[0, 1]$

• l'équation $xe^x - 1 = 0$ peut s'écrire $x = e^{-x}$

en prenant $g(x) = e^{-x}$ on cherche à trouver le pt fixe de g .

g est continue et dérivable.

on remarque que $g'(x) = -e^{-x} \Rightarrow |g'(x)| = |e^{-x}| \leq 1 \quad \forall x \in [0, 1]$

donc g est contractante. on peut donc appliquer la méthode

des approximations successives.

$x_0 = 0, \quad x_1 = g(x_0) = e^0 = 1, \quad x_2 = g(x_1) = e^{-1} = 0,367879441.$

$x_3 = g(x_2) = 0,692200627, \dots, \quad x_7 = 0,579612335, \dots, \quad x_{13} = 0,567556637$

$x^* \approx 0,567$

Représentation graphique:

$f(x) = \cos x - x = 0$ sur $[0, 1]$

$\cos x = x$ on peut

prendre $g(x) = \cos x$

$|g'(x)| = |\sin x| < 1 \quad \forall x \in [0, 1]$

$x_{k+1} = g(x_k)$

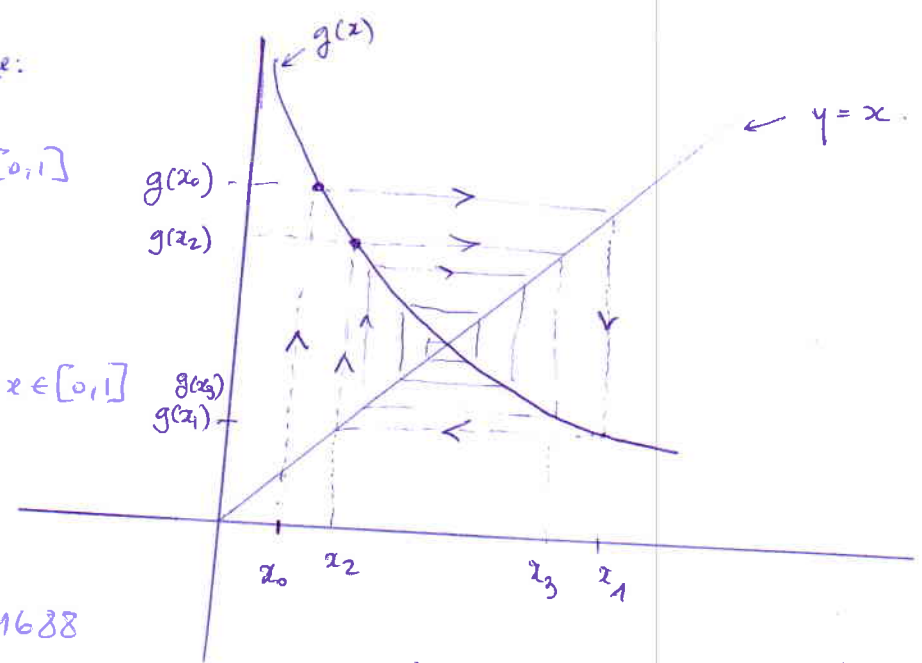
$x_0 = 0,75$

$x_1 = \sin(0,75) = 0,731688$

$x_2 = \sin(0,731688) = 0,744047$

$x_{12} = 0,739180$

$x_{13} = \sin(x_{12}) = 0,739020$



Convergence des approximations successives.

Estimation de l'erreur et critère d'arrêt: Soit g comme précédemment:

$x_{k+1} = g(x_k)$ on a vu que:

$$|x_k - x_n| \leq L^k |x_0 - x_{n-k}| \leq L^k |b-a|.$$

en passant à la limite pour n uniquement on obtient:

$$|x_k - x^*| \leq L^k |b-a|.$$

ainsi si on désire une approximation x_k de x^* avec n décimales exactes il suffit de s'arrêter à k vérifiant:

$$10^{-n} \leq L^k |b-a| \Leftrightarrow L^k \geq \frac{10^{-n}}{|b-a|}$$

$$|x_k - x^*| \leq L^k |b-a| \leq \frac{1}{2} 10^{-n} \Rightarrow L^k \leq \frac{1}{2} \frac{10^{-n}}{|b-a|}$$

$$\Rightarrow e^{k \log L} \leq \frac{1}{2} \frac{10^{-n}}{|b-a|} \Rightarrow k \log L \leq \log \left(\frac{1}{2} \frac{10^{-n}}{|b-a|} \right)$$

$$\Rightarrow \left\lfloor k \geq \frac{\log \left(0,5 \frac{10^{-n}}{|b-a|} \right)}{\log L} \right\rfloor$$

5. Méthode de Newton-Raphson: Résolution de $f(x)=0$.

Approche géométrique:

Soit x_0 une donnée initiale; on trace la tangente au graphe de f au point $(x_0, f(x_0))$; on prend pour x_1 l'intersection de cette tangente avec l'axe des x et on répète ce procédé pour obtenir x_2, x_3, \dots

x_0 initial

la tangente au pt $(x_0, f(x_0))$ a pour

équation:

$$y - f(x_0) = f'(x_0)(x - x_0)$$

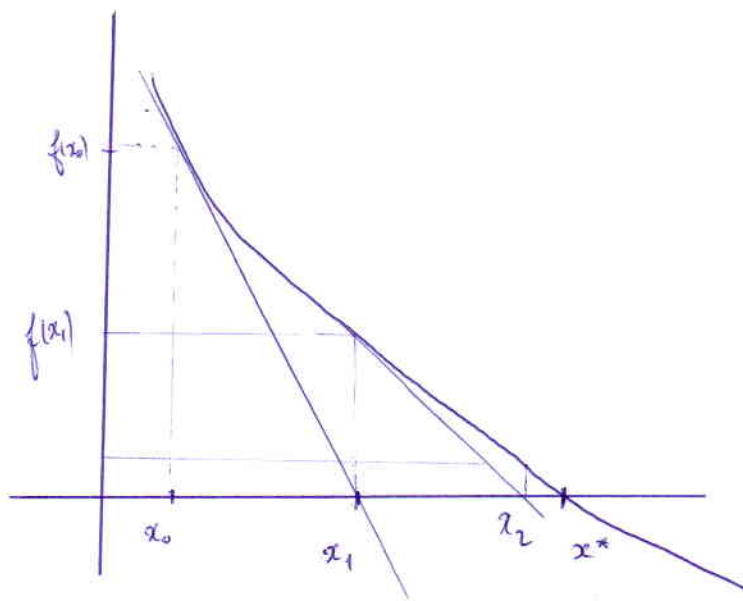
l'intersection de cette droite avec

l'axe des x s'effectue pour $y=0$

et $x = x_1$, i.e

$$-f(x_0) = f'(x_0)(x_1 - x_0)$$

Donc $x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}$ et de manière similaire on trouve: $x_2 = x_1 - \frac{f(x_1)}{f'(x_1)}$



ainsi nous obtenons la méthode itérative dite de Newton

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

formule de récurrence de Newton-Raphson.

Approche analytique:

Soit x^* la solution exacte $f(x^*)=0$ recherchée et soit x_0 une valeur approchée de x^* . On suppose que f est de classe C^2 au voisinage de x^* , le développement de Taylor d'ordre 2 de f nous donne:

$$f(x^*) = f(x_0) + f'(x_0)(x^* - x_0) + \frac{f''(\xi)}{2}(x^* - x_0)^2 \quad \xi \in]x^*, x_0[$$

Or $f(x^*)=0$, en supposant que $f'(x_0) \neq 0$ on aura:

$$x^* = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} - \frac{f''(\xi)}{2f'(x_0)} (x^* - x_0)^2$$

Si x_0 est proche de x^* on peut négliger le reste $-\frac{f''(\xi)}{2f'(x_0)} (x^* - x_0)^2$

ainsi $x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}$ est une valeur approchée améliorée

de x^* .

En itérant ce procédé on trouve la formule de récurrence

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \quad k=0, 1, \dots$$

Formule de récurrence de Newton Raphson.

Exemple: Résoudre $f(x) = xe^x - 1 = 0$ par la méthode de Newton

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \quad x_0 = 0. \quad 3 \text{ décimales exactes.}$$

$$x_{k+1} = x_k - \frac{x_k e^{x_k} - 1}{x_k e^{x_k} + e^{x_k}} = x_k - \frac{x_k - e^{-x_k}}{x_k + 1} = \frac{x_k^2 - e^{-x_k}}{x_k + 1}$$

$$\text{Si } x_0 = 0, \quad x_1 = 1, \quad x_2 = 0,168393972, \dots,$$

$$x_3 = 0,577454476$$

$$x_7 = 0,567143290. \approx x^*$$

$$x_4 = 0,567229737$$

$$x_5 = 0,567143296.$$

Convergence de la Méthode de Newton:

pour la résolution de $f(x)=0$

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}, \quad k=0, 1, 2, \dots \quad (*)$$

Posons
$$g(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

(*) devient:
$$x_{k+1} = g(x_k).$$

Comme
$$g'(x) = 1 - \frac{(f'(x))^2 - f(x) \cdot f''(x)}{(f'(x))^2} = \frac{f(x) f''(x)}{f'(x)^2}$$

au pt $x=x^*$ $f(x^*)=0 \Rightarrow g'(x^*)=0.$

par continuité de $g'(x)$ on a $|g'(x)| < L \leq 1$

Donc on est dans les conditions du thm du point fixe.

$(x_k)_k$ converge vers x^* .

Sous les conditions: 1/ f de classe C^2

2/ $f' \neq 0.$

3/ x_0 convenablement choisi ($f(x_0) f''(x_0) > 0$).

Critère d'arrêt et estimation de l'erreur:

$f(x)=0$ et x^* solution exacte.

et soit $(x_k)_k$ la suite des approximations obtenues à l'aide de

la formule de Newton:
$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$

le développement de Taylor à l'ordre 1 donne:

$$f(x_k) = f(x^*) + f'(\xi)(x_k - x^*), \quad \xi \in (x_k, x^*)$$

Donc: $x_k - x^* = \frac{f(x_k)}{f'(\xi)}$ ou $\xi \in (x_k, x^*)$.

D'autre part: $x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \Rightarrow x_{k+1} - x_k = \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$

Si on fait l'approximation: $f'(\xi) \approx f'(x_k)$

on obtient $|x_{k+1} - x_k| \approx |x_k - x^*|$.

Donc si on veut calculer une approximation de x^* avec n décimales exactes, il suffit de s'arrêter à l'itération k vérifiant:

$$|x_{k+1} - x_k| \leq 0,5 \times 10^{-n}.$$

Exercice: Montrer que la convergence de la méthode de Newton est quadratique.

Solution: Par la formule de Taylor nous avons:

$$f(x^*) = f(x_k) + f'(x_k)(x^* - x_k) + \frac{1}{2} f''(\xi_k)(x^* - x_k)^2.$$

Comme $f(x^*) = 0$ on a alors $f'(x_k)(x_k - x^*) - f(x_k) = \frac{1}{2} f''(\xi_k)(x^* - x_k)^2$.

Soit: $x_{k+1} - x^* = (x_k - x^*) - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$ (par def de $x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$)

$$= \frac{(x_k - x^*) f'(x_k) - f(x_k)}{f'(x_k)} = \frac{f''(\xi_k)(x^* - x_k)^2}{2 f'(x_k)}$$

Donc $\lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{|x_{k+1} - x^*|}{|x_k - x^*|^2} = \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{f''(\xi_k)}{2 f'(x_k)} = \frac{f''(x^*)}{2 f'(x^*)} = C > 0$.